

Лекція № 14

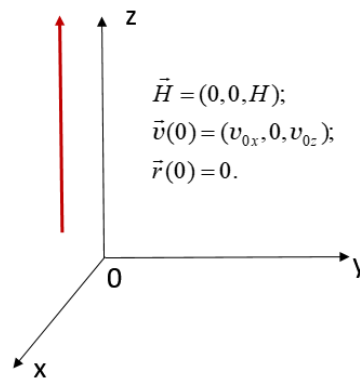
4.9.2. Рух релятивістського заряду в постійному однорідному магнітному полі

Рівняння руху заряду в полі (див. ф-лу (4.15)) для випадку $\vec{E} = 0, \vec{H} = const$ запишеться так

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{e}{c} [\vec{v}, \vec{H}]. \quad (4.68)$$

Нехай магнітне поле орієнтоване уздовж додатного напрямку осі z
 $\vec{H} = (0, 0, H)$:

$$[\vec{v}, \vec{H}] = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ v_x & v_y & v_z \\ 0 & 0 & H \end{vmatrix}$$



Рівняння (4.68) в проєкціях на осі декартових координат:

$$\begin{cases} \frac{dp_x}{dt} = \frac{eH}{c} v_y; \\ \frac{dp_y}{dt} = -\frac{eH}{c} v_x; \\ \frac{dp_z}{dt} = 0. \end{cases} \quad (4.69)$$

Початкові умови обираємо такі:

$$\begin{aligned} v_x(0) = v_{0x}; v_y(0) = 0; v_z(0) = v_{0z}; \\ x(0) = y(0) = z(0) = 0. \end{aligned} \quad (4.70)$$

Магнітне поле не змінює початкової енергії заряду, з якою він «влетів» в магнітне поле. Для обраних початкових умов

$$\varepsilon_0 = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v_0^2}{c^2}}}; \quad v_0^2 = v_{0x}^2 + v_{0z}^2. \quad (4.71)$$

Знов скористаємось зв'язком між імпульсом, швидкістю та енергією релятивістської частинки. Відразу врахуємо, що її енергія не змінюється. Маємо

$$\vec{p} = \frac{\varepsilon_0 \vec{v}}{c^2}; \quad \vec{v} = \frac{c^2 \vec{p}}{\varepsilon_0}. \quad (4.72)$$

Згідно з (4.72) швидкість та імпульс при русі в постійному магнітному полі пропорційні одне одному. Рівняння (4.69) перепишемо для проекцій швидкості

$$\begin{cases} \frac{dv_x}{dt} = \frac{ceH}{\varepsilon_0} v_y; \\ \frac{dv_y}{dt} = -\frac{ceH}{\varepsilon_0} v_x; \\ \frac{dv_z}{dt} = 0. \end{cases} \quad (4.73)$$

Уздовж осі z відбувається рівномірний рух зі швидкістю

$$v_z(t) = v_{0z} = \text{const}.$$

Відповідний закон руху уздовж осі z з урахуванням граничних умов (4.70)

$$z(t) = v_{0z} t.$$

Рівняння, які описують рух площині xOy , зручно об'єднати в одне рівняння для комплексної змінної $v_x + iv_y$:

$$\begin{cases} \left. \frac{dv_x}{dt} = \frac{ceH}{\varepsilon_0} v_y \right| \cdot 1 \\ \left. \frac{dv_y}{dt} = -\frac{ceH}{\varepsilon_0} v_x \right| \cdot i \end{cases}$$

$$\frac{d}{dt}(v_x + iv_y) = -i \frac{ceH}{\varepsilon_0} (v_x + iv_y). \quad (4.74)$$

$\omega = \frac{ceH}{\varepsilon_0}$ – циклотронна частота (кругова частота (кутова швидкість))
 обертання заряду в площині xOy):

$$\frac{d}{dt}(v_x + iv_y) = -i\omega(v_x + iv_y).$$

Шукаємо загальний розв'язок:

$$v_x + iv_y = Ae^{-i\omega t} = A_0 e^{-i\omega t + i\varphi}.$$

$$v_x^2 + v_y^2 = |A|^2 = A_0^2 = v_{\perp}^2.$$

З урахуванням початкових умов

$$v_x + iv_y = v_{\perp} (\cos(\omega t - \varphi) - i \sin(\omega t - \varphi));$$

$$v_x(0) + iv_y(0) = v_{0x} = v_{\perp} (\cos(\varphi) + i \sin(\varphi));$$

$$\varphi = 0;$$

$$v_x = v_{\perp} \cos(\omega t); \quad v_y = -v_{\perp} \sin(\omega t);$$

Закон руху у площині xOy

$$\frac{dx}{dt} = v_{\perp} \cos(\omega t); \quad \frac{dy}{dt} = -v_{\perp} \sin(\omega t);$$

$$x(t) = \frac{v_{\perp}}{\omega} \sin(\omega t) + x_0; \quad y(t) = \frac{v_{\perp}}{\omega} \cos(\omega t) + y_0;$$

$$x(0) = x_0 = 0; \quad x_0 = 0; \quad y(0) = \frac{v_{\perp}}{\omega} + y_0 = 0; \quad y_0 = -\frac{v_{\perp}}{\omega};$$

$$x(t) = \frac{v_{\perp}}{\omega} \sin(\omega t); \quad y(t) = \frac{v_{\perp}}{\omega} [\cos(\omega t) - 1].$$

Отримали формули залежності швидкості від часу

$$\begin{cases} v_x(t) = v_{\perp} \cos(\omega t); \\ v_y(t) = -v_{\perp} \sin(\omega t); \\ v_z(t) = v_{0z} = const. \end{cases} \quad (4.75)$$

та закон руху заряду в постійному однорідному магнітному полі, направленому уздовж осі z

$$\left\{ \begin{array}{l} x(t) = \frac{v_{\perp}}{\omega} \sin(\omega t); \\ y(t) = \frac{v_{\perp}}{\omega} [\cos(\omega t) - 1]; \\ z(t) = v_{0z} t. \end{array} \right. \quad (4.76)$$

Рух релятивістського заряду в постійному однорідному магнітному полі принципово нічим не відрізняється від руху заряду в магнітному полі в класичній механіці. Це рух по гвинтовій лінії постійного радіусу з постійною кутовою швидкістю зі сталим кроком гвинта. Нагадаємо, що рух по гвинтовій лінії є сумою двох рухів: обертання з кутовою швидкістю ω по окружності радіусу r_0 плюс рівномірний рух в напрямку осі z (в напрямку поля) з початковою швидкістю v_{0z} :

$$\begin{aligned} \omega &= \frac{ceH}{\varepsilon_0}; \\ r_{\perp} &= \frac{v_{\perp}}{\omega} = \frac{cp_{\perp}}{eH}; \\ h &= v_{0z} T = v_{0z} \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi v_{0z} \varepsilon_0}{ceH} = \frac{2\pi p_{0z} c}{eH} = \frac{2\pi cp_{\parallel}}{eH}. \end{aligned} \quad (4.77)$$

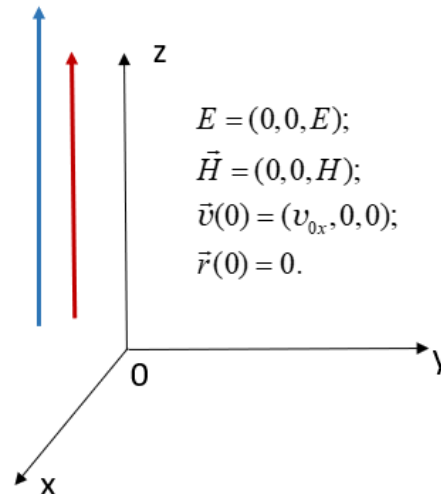
Відповідне класичне значення частоти обертання отримаємо заміною $\varepsilon_0 \rightarrow mc^2$:

$$\omega_{cl.} = \frac{eH}{mc}.$$

Релятивістська частота обертання менше, ніж класична, радіус окружності та крок гвинта є більшими ніж класичні. Релятивістський заряд обертається в магнітному полі повільніше та по окружності більшого радіусу. За один оберт переміщується на більшу відстань уздовж напрямку поля.

4.9.3. Рух релятивістського заряду в паралельних полях електричному та магнітному полях

Електричне та магнітне поля як і раніш вважаємо постійними та однорідними. Обираємо систему координат, в якій обидва поля направлені уздовж осі z (див. рис.)



В постійному однорідному магнітному полі заряд рухався по гвинтовій лінії із циклотронною частотою та постійним кроком гвинта. Уздовж напрямку магнітного поля швидкість руху була незмінною $v_z = v_{0z} = const$. Електричне поле змінює кінетичну енергію заряду – прискорює заряд, тому характер руху уздовж напрямку осі z суттєво зміниться. В напрямку, перпендикулярному полям – в площині xOy – таких суттєвих змін не буде.

Рівняння руху заряду в полі (ф-ла (4.15))

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = e\vec{E} + \frac{e}{c}[\vec{v}, \vec{H}]$$

для обраного напрямку полів матиме такі проєкції

$$\begin{cases} \frac{dp_x}{dt} = \frac{eH}{c}v_y; \\ \frac{dp_y}{dt} = -\frac{eH}{c}v_x; \\ \frac{dp_z}{dt} = eE. \end{cases} \quad (4.78)$$

Рівняння руху уздовж осі z відокремлене від рівнянь в площині xOy .

Початкові умови візьмемо такі:

$$\vec{p}(0) = (p_0, 0, 0); \quad \vec{r}(0) = 0. \quad (4.79)$$

Відразу знаходимо закон зміни проєкції імпульсу на вісь z . З урахуванням граничних умов (4.79) отримаємо

$$p_z(t) = eEt$$

Скористаємось рівнянням зміни кінетичної енергії (4.17) (нагадаємо, що домовились називати так енергію частинки разом з енергією спокою), щоб знайти закон зміни цієї енергії з часом

$$\begin{aligned} \frac{d\varepsilon}{dt} &= eE v_z; \quad v_z = \frac{c^2 p_z}{\varepsilon} = \frac{c^2 eEt}{\varepsilon}; \quad \frac{d\varepsilon}{dt} = \frac{(ceE)^2 t}{\varepsilon}; \\ \varepsilon d\varepsilon &= (ceE)^2 t dt; \\ \int \varepsilon d\varepsilon &= (ceE)^2 \int t dt; \\ \varepsilon^2 &= (ceEt)^2 + const; \\ \varepsilon(0) &= \varepsilon_0 = \sqrt{c^2 p_0^2 + m^2 c^4}; \quad const = \varepsilon_0^2; \\ \varepsilon(t) &= \sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2}. \end{aligned} \quad (4.80)$$

Шукаємо закон руху уздовж осі z:

$$\begin{aligned} \frac{dz}{dt} &= \frac{c^2 p_z}{\varepsilon} = \frac{c^2 eEt}{\sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2}}; \\ z(t) &= \int \frac{c^2 eEt}{\sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2}} dt = \frac{1}{eE} \left[\sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2} - \varepsilon_0 \right]. \end{aligned}$$

Уздовж осі z, як і слід було очікувати – релятивістський рівноприскорений рух:

$$z(t) = \frac{1}{eE} \left[\sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2} - \varepsilon_0 \right]. \quad (4.81)$$

Рівняння руху в площині xOy об'єднаємо. Для цього введемо комплексну змінну $p_x + ip_y$:

$$\begin{aligned} \begin{cases} \frac{dp_x}{dt} = \frac{eH}{c} v_y; \\ \frac{dp_y}{dt} = -\frac{eH}{c} v_x; \end{cases} \cdot 1 & \quad \frac{d}{dt} (p_x + ip_y) = -i \frac{eH}{c} (v_x + iv_y); \\ \begin{cases} \frac{dp_x}{dt} = \frac{eH}{c} v_y; \\ \frac{dp_y}{dt} = -\frac{eH}{c} v_x; \end{cases} \cdot i & \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dt} (p_x + ip_y) = -i \frac{ceH}{\varepsilon(t)} (p_x + ip_y). \quad (4.82)$$

Тут $\varepsilon(t)$ визначається формулою (4.80). Рівняння (4.82) зовнішнє дуже схоже на рівняння руху в постійному однорідному магнітному полі (4.74), але тепер енергія, що стоїть справа в знаменнику, є змінною. Диференціальне рівняння тепер не є рівнянням із сталими коефіцієнтами. Перепишемо це рівняння так

$$\frac{1}{\frac{ceH}{\varepsilon(t)}} \frac{d}{dt} (p_x + ip_y) = -i(p_x + ip_y).$$

Для розв'язку (4.82) вводим нову незалежну змінну, яка є функцією від часу

$$d\varphi = \frac{ceH}{\varepsilon(t)} dt;$$

$$\varphi(t) = \int \frac{ceH}{\varepsilon(t)} dt = \int \frac{ceH}{\sqrt{\varepsilon_0^2 + (ceEt)^2}} dt$$

Нова змінна

$$\varphi(t) = \frac{H}{E} \operatorname{Arcsh} \left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \right). \quad (4.83)$$

В (4.83) стала інтегрування обрана так, щоб $\varphi(t) = 0$. Для нової незалежної змінної рівняння (4.82) приймає вигляд

$$\frac{d}{d\varphi} (p_x + ip_y) = -i(p_x + ip_y). \quad (4.84)$$

та легко розв'язується

$$p_x + ip_y = Ae^{-i\varphi(t)}.$$

$$p_x^2 + p_y^2 = |A|^2 = p_{\perp}^2;$$

$$p_x(0) = p_0; \quad p_y(0) = 0; \quad p_{\perp} = p_0;$$

$$p_x + ip_y = p_{\perp} e^{-i\varphi(t)};$$

$$p_x(\varphi) = p_0 \cos \varphi; \quad p_y(\varphi) = -p_0 \sin \varphi. \quad (4.85)$$

Переходимо в (4.85) від проєкцій імпульсу до проєкцій швидкості

$$v_x + iv_y = \frac{c^2 p_0}{\varepsilon(t)} e^{-i\varphi}; \quad \frac{d}{dt} (x + iy) = \frac{c^2 p_0}{\varepsilon(t)} e^{-i\varphi};$$

$$d\varphi = \frac{ceH}{\varepsilon(t)} dt; \quad dt = \frac{\varepsilon(t)}{ceH} d\varphi; \quad \frac{\cancel{ceH}}{\cancel{\varepsilon(t)}} \frac{d}{d\varphi} (x + iy) = \frac{c^2 p_0}{\cancel{\varepsilon(t)}} e^{-i\varphi};$$

$$\frac{d}{d\varphi} (x + iy) = \frac{cp_0}{eH} e^{-i\varphi};$$

$$x + iy = i \frac{cp_0}{eH} e^{-i\varphi} + A = i \frac{cp_0}{eH} (\cos \varphi + i \sin \varphi) + A.$$

Врахуємо граничні умови

$$\begin{aligned}x(0) &= x(0) = 0; \\x(0) + iy(0) &= i \frac{cp_0}{eH} (\cos \varphi(0) + i \sin \varphi(0)) + A = 0; \quad \varphi(0) = 0; \\A &= -i \frac{cp_0}{eH}.\end{aligned}$$

Отримали проекцію закону руху на площину xOy

$$\begin{aligned}x(t) &= r_{\perp} \sin \varphi(t); \quad y(t) = r_{\perp} [\cos \varphi(t) - 1]; \\r_{\perp} &= \frac{cp_0}{eH}.\end{aligned}\tag{4.86}$$

Це обертання по окружності радіусу r_{\perp} зі змінною кутовою швидкістю

$$\omega(t) = \frac{d\varphi}{dt} = \frac{ceH}{\varepsilon(t)} = \frac{ceH}{\sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2}}.\tag{4.87}$$

Отримали такий закон руху в паралельних полях

$$\left\{ \begin{aligned}x(t) &= r_{\perp} \sin \left[\frac{H}{E} \operatorname{Arcsh} \left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \right) \right]; \\y(t) &= r_{\perp} \left\{ \cos \left[\frac{H}{E} \operatorname{Arcsh} \left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \right) \right] - 1 \right\}; \\z(t) &= \frac{1}{eE} \left[\sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2} - \varepsilon_0 \right].\end{aligned} \right.\tag{4.88}$$

Нагадаємо, що тут $r_{\perp} = \frac{cp_0}{eH}$ – це радіус окружності, по якій відбувається обертання в площині xOy . Радіус такий самий, як у випадку руху в тільки магнітному полі. В чисто магнітному полі це обертання зі сталою кутовою швидкістю, бо тоді в формулі (4.87) енергія в знаменнику є сталою величиною $\varepsilon = \varepsilon_0$. Формула (4.87) тоді співпадає з формулою для циклотронної частоти в (4.74). При наявності ще й електричного поля того ж самого напрямку, що й магнітне, обертання відбувається із кутовою швидкістю (4.87), яка зменшується з часом. В граничному випадку $t \rightarrow \infty$ частота наближається до нуля

$$\omega(t) = \frac{ceH}{\sqrt{(ceEt)^2 + \varepsilon_0^2}} \approx \frac{H}{E} \cdot \frac{1}{t} \rightarrow 0.$$

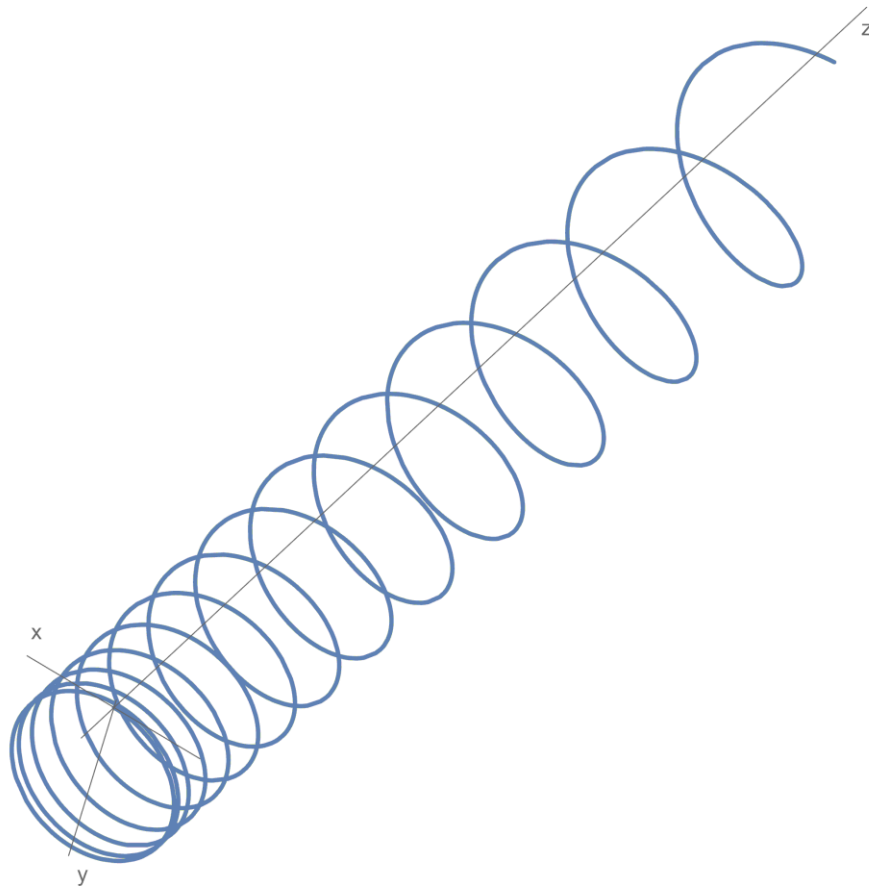
В (4.88) у явному вигляді підставили фазу $\varphi(t)$ з (4.83). Можна закон руху записати більш компактно через $\varphi(t)$. Величина $\varphi(t)$ має значення фази. Кутова швидкість (4.87) – похідна по часу від фази $\varphi(t)$.

$$\frac{ceEt}{\varepsilon_0} = \operatorname{sh}\left(\frac{E}{H}\varphi(t)\right);$$

$$z(\varphi) = \frac{\varepsilon_0}{eE} \left[\sqrt{\left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0}\right)^2 + 1} - 1 \right] = \frac{\varepsilon_0}{eE} \left(\operatorname{ch}\left(\frac{E}{H}\varphi\right) - 1 \right).$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x(t) = r_{\perp} \sin \varphi(t); \\ y(t) = r_{\perp} [\cos \varphi(t) - 1]; \\ z(t) = \frac{\varepsilon_0}{eE} \left(\operatorname{ch}\left(\frac{E}{H}\varphi\right) - 1 \right); \end{array} \right. \quad \varphi(t) = \frac{H}{E} \operatorname{Arcsh}\left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0}\right). \quad (4.89)$$

Траєкторія руху – гвинтова лінія зі зростаючим кроком гвинта та зі змінною частотою, яка зменшується з часом.



Дослідимо нерелятивістську границю, якій відповідає $\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \ll 1$.

$$\begin{aligned} x(t) &= r_{\perp} \sin \left[\frac{H}{E} \operatorname{Arcsh} \left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \right) \right] \approx r_{\perp} \sin \left[\frac{H}{E} \left(\frac{ceEt}{mc^2} \right) \right] = r_{\perp} \sin \left(\frac{eH}{mc} t \right); \\ y(t) &= r_{\perp} 2 \left\{ \cos \left[\frac{H}{E} \operatorname{Arcsh} \left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \right) \right] - 1 \right\} \approx r_{\perp} \left[\cos \left(\frac{eH}{mc} t \right) - 1 \right]; \\ z(t) &= \frac{\varepsilon_0}{eE} \left[\sqrt{1 + \left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \right)^2} - 1 \right] \approx \frac{\varepsilon_0}{eE} \frac{1}{2} \left(\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \right)^2 = \frac{1}{2} \frac{c^2 eE}{\varepsilon_0} t^2 \approx \frac{1}{2} \frac{\cancel{c^2} eE}{\cancel{m} \cancel{c}} t^2 = \frac{eE}{2m} t^2. \end{aligned}$$

В нерелятивістському частота обертання є класичною циклотронною частотою – обертання відбувається зі сталою частотою $\omega_{cl} = \frac{eH}{mc}$. Уздовж осі z відбувається рівноприскорений рух з класичним прискоренням $a = \frac{eE}{m}$:

$$\begin{cases} x(t) = r_{\perp} \sin(\omega_{cl} t) \\ y(t) = r_{\perp} \sin(\omega_{cl} t) \\ z(t) = \frac{at^2}{2}. \end{cases} \quad (4.90)$$

Ефект зміни частоти в паралельних полях є суто релятивістським ефектом, пов'язаним з тим, що повна швидкість руху заряду повинна залишатися меншою, ніж швидкість світла.

В ультрарелятивістському випадку $\frac{ceEt}{\varepsilon_0} \gg 1$ частота обертання наближається до нуля, крок гвинта до нескінченності, рух наближається до рівномірного руху зі швидкістю світла.